# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-277558

(43)Date of publication of application: 25.09.2002

(51)Int.Cl.

G01V 3/12 G01S 13/50

(21)Application number: 2001-079140

(71)Applicant: TOTO LTD

(22)Date of filing:

19.03.2001

(72)Inventor: OGURO TOSHIO

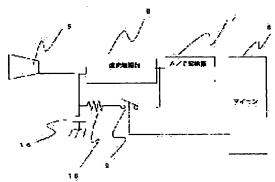
FUKUSHIMA TAKENORI

**IKUSHIMA MIE** 

### (54) HUMAN BODY DETECTOR

# (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To overcome a problem that a pulse radar or an FM-CW radar is conventionally used in detecting the presence of a human body by using human radio waves and accordingly needs a relatively complicated and expensive circuit structure, and a Doppler sensor has a relatively inexpensive circuit structure but it can not detect a stationary human body. SOLUTION: The standing wave output fed from the Doppler sensor is amplified by a feedback-controlled D.C. amplifier, and the presence of the human body is detected by the variation of the standing wave when the human body is moving and by comparing it with a sensor output value in absence of the human body when the human body is completely stationary.



## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

## (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-277558 (P2002-277558A)

(43)公開日 平成14年9月25日(2002.9.25)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

G01V 3/12

G01S 13/50

G 0 1 V 3/12 2G005

G 0 1 S 13/50

5 J O 7 O

# 審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 5 頁)

(21)出願番号

(22)出顧日

特願2001-79140(P2001-79140)

平成13年3月19日(2001.3.19)

(71)出願人 000010087

東陶機器株式会社

福岡県北九州市小倉北区中島2丁目1番1

号

(72)発明者 小黒 利雄

福岡県北九州市小倉北区中島2丁目1番1

号 東陶機器株式会社内

(72)発明者 福島 武徳

福岡県北九州市小倉北区中島2丁目1番1

号 東陶機器株式会社内

(72)発明者 幾島 見江

福岡県北九州市小倉北区中島2丁目1番1

身 東陶機器株式会社内

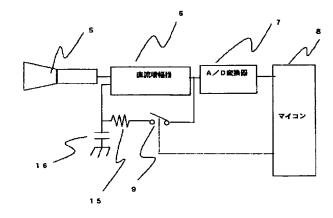
最終頁に続く

#### (54) 【発明の名称】 人体検知装置

### (57) 【要約】

【課題】人電波を用いて人体の有無を検出を行う場合、 従来はパルスレーダやFM一CWレーダ等が使われてき たが、回路構成が比較的複雑で高価であった。ドップラ センサは、回路構成が比較的に安価であるが、静止して いる人体を検出出来ない問題があった。

【解決手段】ドップラセンサから出力される定在波出力 をフィードバック制御された直流増幅器によって増幅 し、人体の動きのある時は、定在波の変動によって、ま た、人体が完全に静止している時は、人体が存在しない 時のセンサ出力値と比較することで人体有無の検出を行 う。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 人体に向けてマイクロ波を送信する手段と、送信したマイクロ波が人体に当たって跳ね返ってきた反射波を受信する手段と、該送信手段によって送信されたマイクロ波と該受信手段で受信したマイクロ波との干渉によって生じる検波電圧から人体の存在の有無を検知することを特徴とするマイクロ波人体検知装置。

【請求項2】 前記マイクロ波人体検知装置は、前記検 波電圧を増幅する直流増幅器の出力の変動から人体検知 を行うものであり、前記直流増幅器は出力を入力に遅延 回路を通してフィードバックすることにより入力オフセ ットをうち消す回路構成にしたことを特徴とする請求項 第1項記載のマイクロ波人体検知装置。

【請求項3】 前記マイクロ波人体検知装置は、前記検 波電圧を増幅する直流増幅器の出力の変動に基づいて人 体存在を検知すると、変動前の直流増幅器の出力電圧を 記憶することを特徴とする請求項2記載のマイクロ波人 体検知装置。

【請求項4】 前記直流増幅器のフィードバックループに、フィードバック電圧を保持する手段を具備し、直流増幅器の出力の変動に基づいて人体存在を検知すると保持手段を機能させ、その後記憶されている変動前の人体検知前の電圧レベルに一定時間戻ると保持手段を開放することを特徴とする請求項第3項記載のマイクロ波人体検知装置。

## 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明はマイクロ波センサに 係り、人体の有無の検出に好適な装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、自動ドアや不法侵入の検出には簡易型の人体検出センサとしてドップラ効果を利用したマイクロ波センサが多く用いられてきた。このセンサの原理は、センサから電波を発射し、人体に当たり反射してきた電波と発射した電波を混合する。このときに人体がセンサに対して近づく或いは遠ざかる場合には、反射電波はドップラシフトを受け周波数が変化するために、発射電波と反射電波を混合すると、その周波数の差をビート信号として取り出している。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】従来、電波を用いて人体の有無を検出を行う場合、パルスレーダやFM-CWレーダ等が使われてきたが、近距離に於ける物体検知には不向きであり、回路構成も複雑で高価であった。比較的簡単な回路構成のセンサとしては、ドップラセンサ方式があるが、この方式のセンサは移動する物体によるドップラシフトを利用しているために、被検出物体が静止している場合には、出力信号が得られないという欠点があった。

【0004】本発明は、上記課題を解決するためになさ

れたもので、本発明の目的は、静止物体の検出において、被反射物体が移動と静止の如何に問わず検出可能な 装置を提供することにある。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために請求項1は、人体に向けてマイクロ波を送信する手段と、送信したマイクロ波が人体に当たって跳ね返ってきた反射波を受信する手段と、該送信手段によって送信をれたマイクロ波と該受信手段で受信したマイクロ波と該受信手段で受信したマイクロ波と該受信手段で受信したマイクロ波と核のではよって生じる検波電圧から人体の存在の有無を検知することを特徴とする。検波電圧は、人体がセンサに近づいてくる時、一義的に強くなるのではなく、電波の干渉波によって周期的な変動を繰り返すことになる。この検波電圧が変動している、若しくは人体が接近する前と異なる時、人体有りと判断することができる。

【0006】請求項2は、前記マイクロ波人体検知装置 は、前記検波電圧を増幅する直流増幅器の出力の変動か ら人体検知を行うものであり、前記直流増幅器は出力を 入力に遅延回路を通してフィードバックすることにより 入力オフセットをうち消す回路構成にしたことを特徴と する。マイクロ波センサからの検波電圧は小さいため、 通常は増幅器が必要となるが、センサ検波電圧にオフセ ットがある場合、直流増幅を行うとオフセット分も増幅 してしまい、増幅器の出力が飽和してしまうことがある が、上記のような構成にすることで、センサ検波電圧に オフセットがあっても、アンプの出力は飽和することな く0電位近くにとどまることが出来る。また、フィード バックループを構成している遅延回路の時定数は人体の 動きを検出した時のセンサ検波電圧の変化に対して十分 大きく設定することで、センサ本来の人体接近等検出に 対しては、影響のないようにする事が可能である。

【 O O O 7 】請求項 3 は、前記マイクロ波人体検知装置は、前記検波電圧を増幅する直流増幅器の出力の変動に基づいて人体存在を検知すると、変動前の直流増幅器の出力電圧を記憶することを特徴とする。変動前の直流増幅器の出力電圧を記憶しておくことにより、人体が存在しなくなったことを判断する閾値として利用することができ、人体が存在しなくなったことを正確に検知できる

【 O O O 8 】請求項 4 は、前記直流増幅器のフィードバックループに、フィードバック電圧を保持する手段を具備し、直流増幅器の出力の変動に基づいて人体存在を検知すると保持手段を機能させ、その後記憶されている変動前の人体検知前の電圧レベルに一定時間戻ると保持手段を開放することを特徴とする。人体がセンサの近くに長時間いた場合出力信号もフィードバックを介してうち消されてしまう問題があるが、このような問題を回避するために、人体接近による微少な出力変動を検出したときにスイッチによってフィードバック電圧を供給させるよ大容量コンデンサでフィードバック電圧を供給させるよ

うにすれば、フィードバック電圧を保持することができる。

### [0009]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を、図面により説明する。図1はセンサと人体との距離に対する受信検波電圧の関係のグラフである。図2は検波電圧を検出するための、ブロック図である。発振器4によって生成された電波出力は一方は送信アンテナ1から人体に向かって発射され、もう一方はミキサ3に加えられる。人体に向けて発射された電波は人体に当たり、一部が反射されて、受信アンテナ2に入力される。受信アンテナ2の出力はミキサ3に加えられ、ミキサ3からは発振器4と受信アンテナ2の出力が混合され、人体との距離に応じた検波電圧が得られる。

【〇〇1〇】図3は直流増幅器にフィードバックループ と遅延回路を付加した回路図の一例である。図3のよう に、マイクロ波センサ検波電圧はオペアンプ17と抵抗 11、抵抗12により構成された反転増幅器の入力に加 えられ増幅された後、さらにオペアンプ18と抵抗1 3、抵抗14により構成された反転増幅器によって増幅 される。この出力は抵抗15とコンデンサ16により構 成された遅延回路を通じて初段のオペアンプ17のプラ ス入力にフィードバックされている。この結果、オペア ンプ18からの出力はAD変換器を行うのに十分な電圧 まで増幅される。また、検波電圧にはもともと素子のば らつきや周囲環境の影響によって電圧オフセットが存在 している。フィードバックループが無しで直流増幅する と、電圧オフセット分も増幅するために、増幅器の出力 は飽和してしまう恐れがあるが、フィードバックするこ とで、増幅器の出力が飽和するのを防いでいる。フィー ドバックループの抵抗15とコンデンサ16によって構 成された遅延回路は、人体が接近するなど本来のセンサ 出力に対する応答を遅らせる目的で挿入されている。

【0011】図4は図3のフィードバックループにフィードバック電圧を保持するためのスイッチ9を追加したブロック図である。直流増幅回路は図3に示した回路で構成されている。

【 0 0 1 2 】図 4 に於けるマイコンの動作を図 5 のフローチャートに示す。

【0013】直流増幅されたセンサ出力はA/D変換され定期的にマイコンに取り込まれている。(S1)S2で人体が近くに存在しない時には、センサ出力は一定である。このような状態では人体無しと判断される。(S8)

この時、遠くから人体が接近してくると一定だった出力にわずかな変動が観測される。

【OO14】S3で、マイコンは人体接近によるセンサ 出力の変動を検出すると変動を検出する直前の値をメモ リに保存する。次にS4ではフィードバックのスイッチ 9を開放してフィードバックをオープンにする。この時 のフィードバック電圧はフィードバックループに挿入さ れているコンデンサ16により保持されているので、ス イッチがオフされても増幅器の出力が飽和してしまうこ とはない。

【0015】S5では、センサ出力が変動しているかどうかを判断している。センサ出力が変動している時には、人体がある距離内に存在していることになる。(S9)

また、人体が近くに存在していても、完全に静止している場合には、センサ出力の変動はなくなるが、その場合には、次のS6で、記憶しておいた人体接近前の電圧と比較し、異なっていれば人体が近くに存在していると判断できる。(S9)

たまたま、人体が近くに存在し、且つ記憶した人体接近前の電圧と一致する場合もあり得るが、その場合は、記憶した人体接近前の電圧と一致する時間は通常瞬間であり、長時間その状態が維持されることは、ほとんどないと考えられるので、人体接近前の電圧と一致している時間がある一定時間継続されたならば、次のS7に進む。

【0016】S7では、フィードバックのスイッチを閉じて、待機状態に戻る。この待機状態においては、再び人体が近づいて来ない限り、センサ出力に変動はないので、S8の人体無しと判断される。

### [0017]

【発明の効果】本発明は上記構成により次の効果を発揮する。近距離において移動中の人体のみならず、静止人体の存在の有無を検出することが可能になる。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の人体との距離とセンサ出力電圧との 関係である。

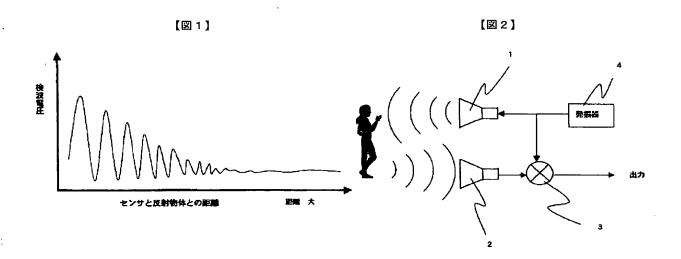
【図2】 本発明の定在波を検出する機能ブロック図である。

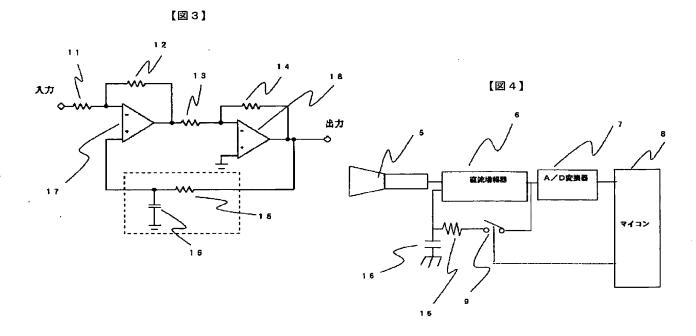
【図3】 本発明の直流増幅器にフィードバックループ と遅延回路を付加した回路図である。

【図4】 本発明のフィードバックループにスイッチとフィードバック電圧保持機能を設けたブロック図である

【図5】 本発明のマイコンのフローチャートである。 【符号の説明】

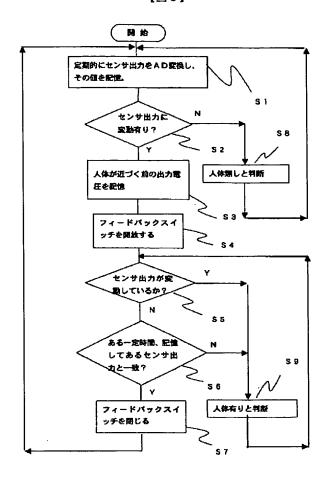
1…送信アンテナ、2…受信アンテナ、3…ミキサ、4… 発振器、5…マイクロ波センサ、6…直流増幅器、7… A/D変換器、8…マイコン、9…フィードパックスイッチ、11…抵抗、12…抵抗、13…抵抗、14…抵抗、15…フィードパック抵抗、16…フィードパック電圧保持用コンデンサ





)





フロントページの続き

Fターム(参考) 2G005 DA04 5J070 AB15 AD02 AE09 AH31 BA01